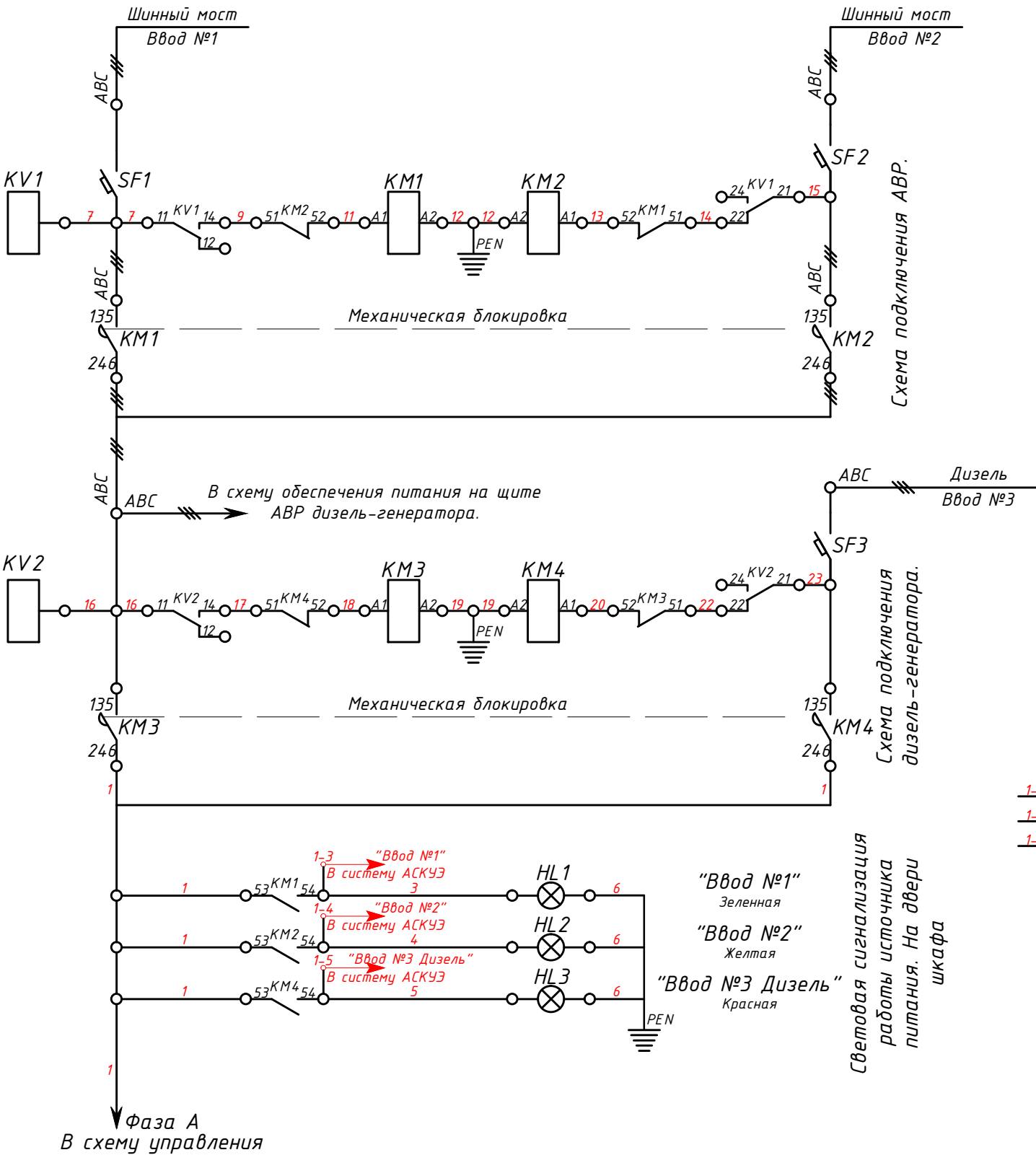


Инд. № подл.	Подп. и дата	Взам. инв. №	Инд. № дубл.	Подп. и дата

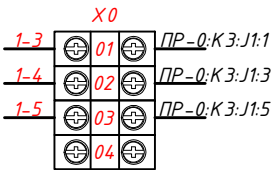
Автоматический ввод резерва цепей питания.



Ведомость узлов установки электротехнического оборудования

Позиция	Обозначение	Наименование	Кол-во	Примечание
1	KM1, KM2, KM3, KM4	Пускатель DILA-40	4	276329
		Дополнительный контакт DILA-XH122	4	276426
2	KV1, KV2	Реле контроля фаз EMR4-F500-2	2	221784
3	SF1, SF2, SF3	Автоматический выключатель PL6-C6/3	3	286598
4	HL1	Линза M22-L-G	1	216773
5	HL1	Лампа M22-LED230-G	1	216565
6	HL2	Линза M22-L-Y	1	216774
7	HL2	Лампа M22-LED230-W	1	216563
8	HL3	Линза M22-L-R	1	216772
9	HL3	Лампа M22-LED230-R	1	216564
10	HL1, HL2, HL3	Крепёжный адаптер M22-A	3	216374
11	HL1, HL2, HL3	Держатель шильдика M22S-ST-X	3	216392
12	HL1, HL2, HL3	Табличка M22-XST	3	216480

Примечание:  
Автоматический ввод резерва цепей питания.  
Монтируется непосредственно в составе ГРЩ и добавляется в схемы завода изготовителя электротехнического оборудования.  
Световая сигнализация работы источника питания выводится на лицевую панель.  
При наличии нескольких ГРЩ на объекте, схема применима для всех устройств с заменой индекса.  
Схема подключения дизель-генератора подключается при наличии последнего.

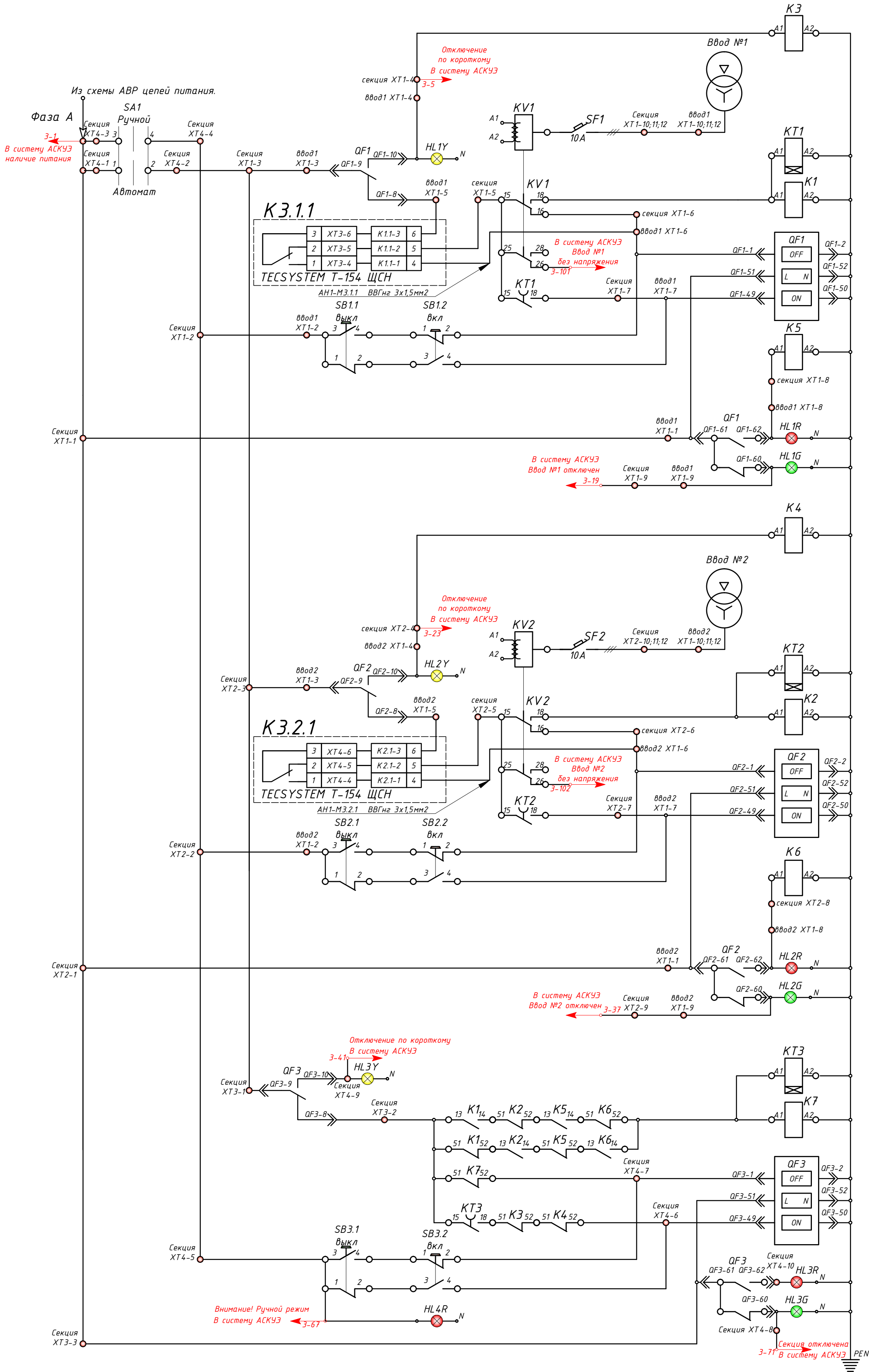


Изм.	Кол.уч	Лист	№ док.	Подпись	Дата			
Р.проекта	Корсаков ДЮ				2013	Трансформаторная подстанция 6/0,4кВ мощностью 2*2*1000кВА	Стадия	Лист
ГИП	Дворцов АА				2013		П	1.3.1
Гл.спец.	Марченко СВ				2013			11
Н.контр.	Марченко СВ				2013	Принципиальные электрические схемы. АВР цепей питания.	ЧП "ТПК "ЭлектроМир" Проектные работы - Серия АВ № 595621 от 09.11.2011 г. до 09.11.2016г.	
Проверил					2013			
Разраб	Корсаков ДЮ				2013			



# Схема АВР

## цепи управления IZMX-40



### Назначение элементов

ВВОД №1	K3 – Реле контроля положения автомата ВВОД №1
	Трансформатор ВВОД №1
	KV1 – Реле контроля напряжения ВВОД №1
	KT1 – Реле включения моторного привода QF1. Задержка 2с
	K1 – Запрет на включение секционного автомата
	Независимый расцепитель +IZM-XA230AC/DC
	Моторный привод +IZM-XM230AC/DC
	Расцепитель включения +IZM-XE230AC/DC
	K5 – Повторитель QF1 Запрет на включение секционного автомата
	HL1R – Автомат QF1 включен.
	HL1G – Автомат QF1 отключен.

ВВОД №2	K4 – Реле контроля положения автомата ВВОД №2
	Трансформатор ВВОД №2
	KV2 – Реле контроля напряжения ВВОД №2
	KT2 – Реле включения моторного привода QF1. Задержка 2с
	K2 – Запрет на включение секционного автомата
	Независимый расцепитель +IZM-XA230AC/DC
	Моторный привод +IZM-XM230AC/DC
	Расцепитель включения +IZM-XE230AC/DC
	K6 – Повторитель QF2 Запрет на включение секционного автомата
	HL2R – Автомат QF2 включен.
	HL2G – Автомат QF2 отключен.

Секционный автомат	KT3 – Реле включения моторного привода QF3. Задержка 5с
	K7 – Выключение секционного автомата
	Независимый расцепитель +IZM-XA230AC/DC
	Моторный привод +IZM-XM230AC/DC
	Расцепитель включения +IZM-XE230AC/DC
	HL3R – Автомат QF3 включен.
	HL3G – Автомат QF3 отключен.
	Внимание! Ручное управление схемой.

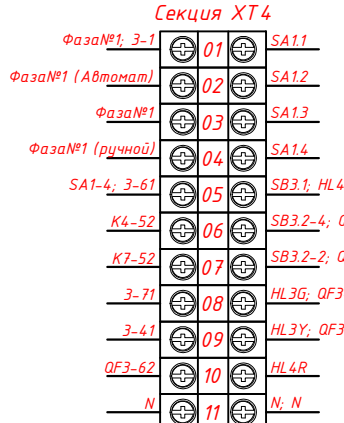
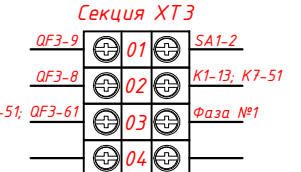
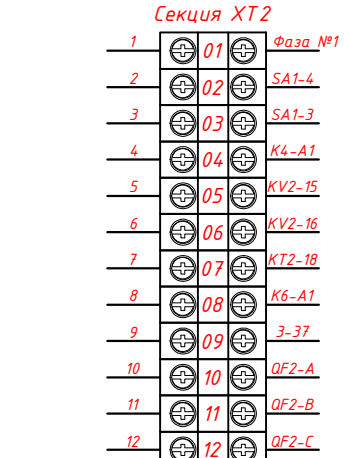
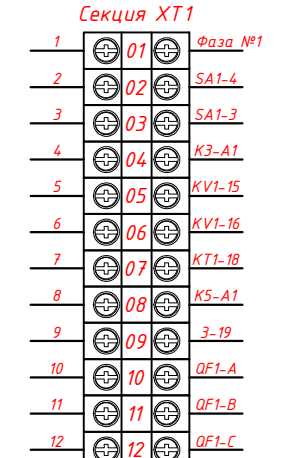
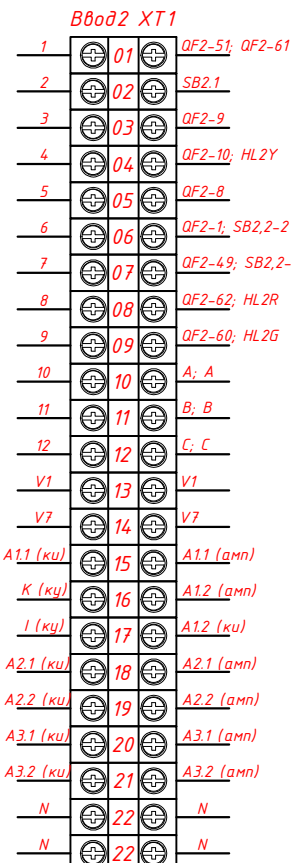
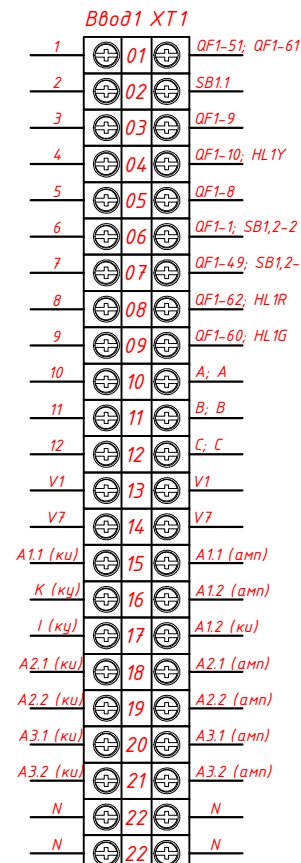
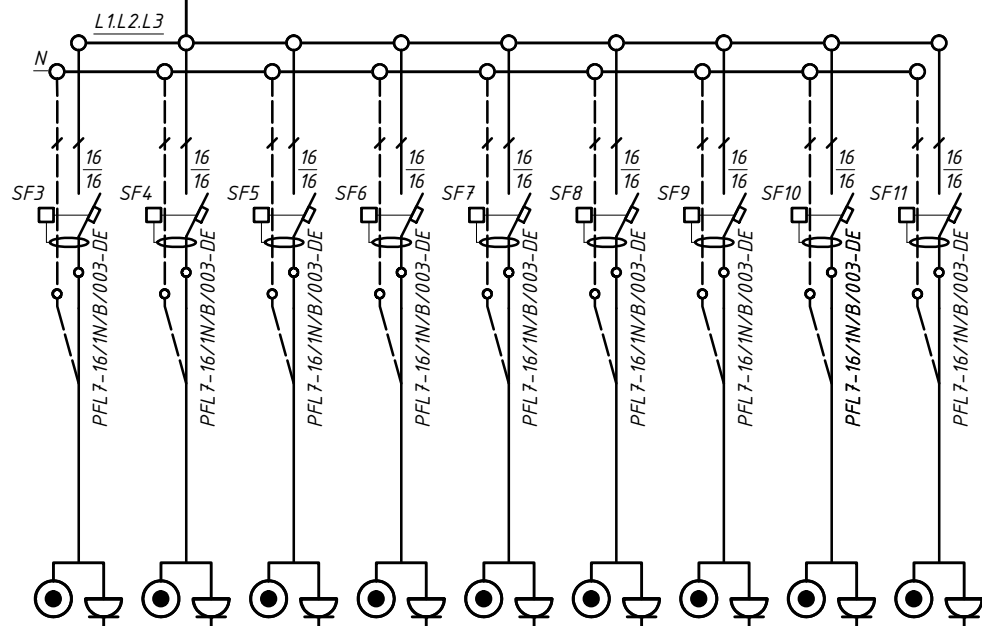


Диаграмма контактов СА1		
Автомат Ручной		
Номер контакта	0	+45
1.2	×	
3.4		×

При наличии нескольких ГРЩ на объекте, схема применима для всех устройств с заменой индекса.



Инв. № подл.	Подп. и дата	Взам. инв. №	Инв. № дубл.	Подп. и дата



АКУ	Вводная	ПР	ПР	Секционная	ПР	ПР	Вводная	АКУ
№7	№5	№3	№1	№0	№2	№4	№6	№8

Позиция	Обозначение	Наименование	Кол-во	Примечание
1	KM1, KM2, KM3, KM4	Пускатель DILA-40	2	276329
		Дополнительный контакт DILA-XH104	2	276424
2	KV1, KV2	Реле контроля фаз EMR4-F500-2	1	221784
3	SF1, SF2	Автоматический выключатель PL6-C6/3	2	286598
4	SF3 - SF11	Дифференциальный автоматический выключатель	9	263534
5		Светильник для ламп накаливания НБП 02-60-019.01 IP 54 с решеткой	9	Код:008742
6		Розетка брызгозащищенная	9	
7		Корпус защиты автомата на два модуля	9	

Примечание:  
Схема освещения шкафов  
является самостоятельной и  
не входит в состав схемы  
управления ГРЩ.

The diagram illustrates the electrical connections for a mobile robot. At the top, three power lines (L1, L2, L3) and a neutral line (N) are shown. A central block represents the robot's power system, with current  $I_{\Delta}$  flowing into it and  $I + I_{\Delta}$  flowing out. Below this, a detailed view shows a battery ( $U_d$ ) with internal resistance  $R_B$  and a resistor  $R_A$  in series with the robot's internal resistance  $R_{ST}$ . Currents  $I_s$ ,  $I_f$ , and  $I_{\Delta}$  are indicated throughout the circuit.

**Риц. 26** Защита открытых проводящих частей посредством УЗО

Изм	Кол.уч	Лист	№ док.	Подпись	Дата			
Р.проекта	Корсаков ДЮ			2013	Трансформаторная подстанция 6/0,4кВ мощностью 2*2*1000кВА	Стадия	Лист	Листов
ГИП	Дворцов АА			2013		П	1.3.4	11
Гл.спец.	Марченко СВ			2013				
Н.контр.	Марченко СВ			2013	Принципиальные электрические схемы. Схема освещения шкафов ГРЩ.	ЧП "ТПК "ЭлектроМир"		
Проверил				2013		Проектные работы - Серия АВ		
Разраб	Корсаков ДЮ			2013		№ 595621 от 09.11.2011 г. до 09.11.2016г.		

Формат-А3